第 39 卷第 11 期 2011 年 11 月

文章编号: 0253-374X(2011)11-1569-06

DOI:10.3969/j.issn.0253-374x.2011.11.002

箱形主梁悬臂水平分离板的颤振控制效果与机理

张宏杰1,3,朱乐东1,2,3

(1.同济大学 土木工程防灾国家重点实验室,上海 200092; 2.同济大学 桥梁结构抗风技术交通行业重点实验室,上海 200092;3.同济大学 桥梁工程系,上海 200092)

摘要:为改善主跨1400m钢箱梁斜拉桥颤振稳定性,通过 节段模型风洞试验研究了中央稳定板、中央开槽、加装悬臂 水平分离板(CHSP)等多种气动控制措施的效果.结果表明, 在所研究的各种气动控制措施中,CHSP的效果最好,它可显 著改善桥梁的颤振性能,尤其是在+3°风攻角情况下的颤振 性能.采用二维三自由度耦合颤振分析方法,对原钢箱梁断 面和加装 CHSP 后的钢箱梁断面进行了颤振驱动机理和颤振 形态的分析与对比,结果显示,对于那些气动外形介于流线 形和钝体之间的主梁断面,CHSP 的颤振控制效果与其宽度 及风攻角有很大关系,合理分离板宽度应综合考虑不同风攻 角下的颤振控制效果而定.控制机理分析表明:CHSP 主要通 过改变扭转牵连运动产生的两项气动阻尼随风速的变化规 律,以及改变自由度耦合效应这样两条途径来达成了改善颤 振性能目的.

关键词:超大跨度桥梁;颤振控制;悬臂水平分离板;控制
 机理;颤振形态
 中图分类号:U441.3
 文献标识码:A

Control Effect and Mechanism of Cantilever Horizontal Splitting Plates on Flutter Performance of a Box Deck

ZHANG Hongjie^{1,3}, ZHU Ledong^{1,2,3}

(1. State Key Laboratory for Disaster Reduction in Civil Engineering, Tongji University, Shanghai 200092, China; 2. Key Laboratory for Wind Resistance Technology of Bridges of the Ministry of Transport, Tongji University, Shanghai 200092, China; 3. Department of Bridge Engineering, Tongji University, Shanghai 200092, China)

Abstract: Various aerodynamic control measures, such as central stabilizing plate, central slotting and cantilever horizontal splitting plate (CHSP), are investigated via a serious wind tunnel tests of sectional model in order to improve the flutter stability of a steel box deck cable-stayed

收稿日期:2010-09-17

基金项目:国家"863"高技术研究发展计划资助项目(2006AA11Z120),科技部国家重点实验室基础研究资助项目(SLDRCE08-A-02)

- 第一作者:张宏杰(1981—),男,博士生,主要研究方向为桥梁抗风.E-mail.75790868@qq.com
- 通讯作者:朱乐东(1965—),男,研究员,工学博士,博士生导师,主要研究方向为桥梁和建筑结构抗风.E-mail:Ledong@tongji.edu.cn

bridge with a main span of 1 400 m. The results show that CHSP is the most effective among the measures investigated, and can significantly improve the bridge flutter performance, especially in the case of $+3^{\circ}$ wind attack angle. Using a 2dimensional and three degree of freedom (3-DOF) coupled flutter analysis method, the flutter-driving mechanism and flutter pattern of both the original box deck and that with CHSP measures are then analyzed and compared with each other. It is found that for the decks with aerodynamic shapes between streamline body and bluff body, the control effect of CHSP on flutter depends on both the width and the wind attack angle. A reasonable width of CHSP should be determined with an integrated consideration of its flutter control effect at various wind attack angles. Moreover, the analysis result of flutter control mechanism of CHSP indicates that the measures of CHSP improves the flutter performance of box deck by changing the variation patterns of two aerodynamic damping items generated by the twist-involved deck motions, in conjunction with changing the coupling effect among degrees of freedoms.

Key words: super-long span bridge; flutter control; cantilever horizontal splitting plate; control mechanism; flutter pattern

在设计与施工水平不断提高的今天,桥梁不断 朝着长大化与轻柔化方向发展^[1].随之而来的颤振 稳定性问题也越来越严重.在主跨1400m超大跨 度钢箱梁斜拉桥抗风性能试验研究中发现,原主梁 断面在+3°风攻角下的颤振临界风速仅为58m・ s⁻¹,远低于80m・s⁻¹的颤振临界风速目标值.为找 到一种有效的气动控制措施,通过风洞试验对中央 稳定板(central stabilizing plate, CSP)、中央开槽 (central slotting, CS)、加装悬臂水平分离板 (cantilever horizontal splitting plate, CHSP) 等多项 气动控制措施的颤振控制效果进行了比选,结果显 示:与 CSP 与 CS 两项气动措施相比, CHSP 能极大 地改善原断面在+3°风攻角下的颤振稳定性.

为了对上述试验现象作出解释,并探明 CHSP 颤振驱动机理,以杨詠昕提出的二维三自由度耦合 颤振分析方法^[2-4]为分析工具,对苏通大桥钢箱梁 主梁断面、主跨1400m斜拉桥原主梁断面及加装 不同宽度 CHSP 的原主梁断面的颤振机理与颤振形 态展开了深入研究.

1 气动控制措施比选

主跨1400 m 跨径斜拉桥为双塔斜索面7 跨钢 箱梁斜拉桥,其带风嘴的箱形主梁断面图如图1所 示.按照1/70 的缩尺比,设计制作了弹簧悬挂节段 模型,并对原箱型断面的颤振性能和各种气动控制 措施的颤振控制效果继续了节段模型风洞试验 研究.



Fig.1 Deck section of 1 400 m cable-stayed bridge(unit;m)

图 2 给出了在本文的试验研究中所采用的气动 措施,主要包括:上中央稳定板(UCSP),中央开槽 (CS)和在风嘴尖处附加不同宽度的悬臂水平分离板 (CHSP)、上下中央稳定板组合措施(ULCSP)、悬臂 水平分离板和上稳定板组合(CHSP + UCSP)、悬臂 水平分离板和下稳定板组合(CHSP + LCSP)等.这 里,开槽宽度分 0.1*B*、0.15*B*和 0.2*B*(*B*为主梁断 面原宽度)三种,水平分离板宽度分 1.0,1.2,1.5, 1.7和 2.0 m 五种;为减少试验工作量,稳定板高度 只考虑 1.5 m 一种情况;与稳定板组合时,分离板宽 度也只考虑 1.5 m 一种情况.



Fig.2 Schematic diagram aerodynamic control measures

表1给出了各项气动控制措施对应的颤振临界 风速节段模型试验结果.考虑到-3°风攻角下所有 断面的实桥颤振临界风速均超过了100 m·s⁻¹,故 在表1中未给出这部分数据.图3和图4分别给出 了0°和+3°风攻角下不同宽度 CHSP 对应的节段模 型系统扭转阻尼比随风速变化曲线.

由表1及图3、图4可看出各气动控制措施的颤

振控制效果,总结如下:

(1) 只采用 1.5 m 高的上稳定板或上下稳定板 组合措施几乎没有效果.

(2) 对于中央开槽措施,在本试验所考虑的开 槽宽度范围内,颤振临界风速随着开槽宽度的增加 而呈增加趋势;但是,当宽度只有 0.1B(4.1 m)或 0.15B(6.15 m)时,颤振临界风速反而低于原断面 的值,也就是说,这样的措施反而起到了反作用;当 宽度增加到 0.2B(8.2 m)时,临界风速虽然已超过 了原断面的临界风速,但仍没有达到 80 m·s⁻¹的目 标,可能还需要继续增加槽宽才能起到颤振控制的

表 1	各气动控制措施对应的颤振临界风速
Tab.1	Flutter critical wind speed of different
	aerodynamic control measures

攻角	试验风速/ (m・s ⁻¹)	原型风速/ (m・s ⁻¹)	风速比	气动措施
0°	17	104	6.11	无气动措施(原断面)
$+3^{\circ}$	9.5	58	6.11	无气动措施(原断面)
$+3^{\circ}$	9.5	58	6.11	原断面 + UCSP (1.5 m)
$+3^{\circ}$	9.5	58	6.11	原断面 + ULCSP (1.5 m)
0°	13.6	83	6.11	原断面 + CHSP (1.0 m)
$+3^{\circ}$	8.8	74	6.11	原断面 + CHSP (1.0 m)
0°	14.3	87	6.11	原断面 + CHSP (1.2 m)
$+3^{\circ}$	12.8	96	6.11	原断面 + CHSP (1.2 m)
0°	15.7	96	6.11	原断面 + CHSP (1.5 m)
$+3^{\circ}$	18	110	6.11	原断面 + CHSP (1.5 m)
0°	15.5	95	6.11	原断面 + CHSP (1.7 m)
$+3^{\circ}$	> 17	>104	6.11	原断面 + CHSP (1.7 m)
0°	15.4	94	6.11	原断面 + CHSP (2.0 m)
$+3^{\circ}$	> 17	>104	6.11	原断面 + CHSP (2.0 m)
0°	15	92	6.11	原断面 + CHSP (1.5 m) + LCSP (1.5 m)
$+3^{\circ}$	>18	>110	6.11	原断面 + CHSP (1.5 m) + LCSP (1.5 m)
0°	17	104	6.11	原断面 + CHSP (1.5 m) + ULCSP (1.5 m)
$+3^{\circ}$	>18	>110	6.11	原断面 + CHSP (1.5 m) + ULCSP (1.5 m)
0°	12	76.7	6.39	CS (0.1 <i>B</i>)
$+3^{\circ}$	8	51.1	6.39	CS (0.1 <i>B</i>)
0°	12	82.8	6.90	CS (0.15 <i>B</i>)
$+3^{\circ}$	8	55.2	6.90	CS (0.15 <i>B</i>)
0°	12	89.4	7.45	CS(0.2B)
$+3^{\circ}$	10	74.5	7.45	CS(0.2B)

(3) CHSP 可以显著改善箱梁在 + 3°风攻角下 的颤振性能,但对 0°风攻角下的颤振性能有一定的 不利影响.当增加 1 m 宽的 CHSP 时,对于 0°风攻角 下颤振临界风速由 104 m • s⁻¹下降至 83 m • s⁻¹, 但 + 3°风攻角下的颤振临界风速从 58 m • s⁻¹增加 至 74 m • s⁻¹.然后,随着 CHSP 宽度增大,0°与 + 3° 风攻角下主梁断面的颤振临界风速都在不断提高, 且 + 3°风攻角下的临界风速增加速度较快.当 CHSP 宽度达到 1.2 m 时, + 3°风攻角下的临界风速已经 超过了 0°风攻角下的临界风速,0°风攻角转变成为 最不利风攻角.当 CHSP 宽度达到 1.5 m时,+3°风 攻角下的临界风速达到了 110 m·s⁻¹,而 0°风攻角 下的临界风速达到 96 m·s⁻¹,并接近最大值.当继 续增加 CHSP 的宽度,+3°风攻角下的颤振临界风速 继续增加,但 0°风攻角下的颤振临界风速开始下降. 因此,综合不同风攻角下的颤振性能,CHSP 的最优 宽度约为 1.5 m,此时最低颤振临界风速为 96 m· s⁻¹,是目标值 80 m·s⁻¹的 1.2 倍.









Fig. 4 Torsional damping ratio of model system with different CHSPs with wind speed (+3°attack angle)

2 二维三自由度耦合颤振分析方法

文献[5]基于二维三自由度耦合颤振分析方法 的桥梁颤振研究结果表明,对于桥梁断面从流线性 程度较好的情况到钝化程度较高的情况,发生的都 是系统扭转牵连运动气动负阻尼驱动的颤振发散, 因此深入分析系统扭转运动气动阻尼的发展规律是 研究其 CHSP 颤振控制机理的关键.系统扭转运动 气动阻尼可以用气动导数表示为以下 5 项^[5]:

(1) 扭转运动速度产生的气动升力矩所形成的 气动阻尼,可以表示为 $-1/2 \cdot \rho B^4 / I \cdot A_2^*$,标记为

效果.

(2) 扭转运动速度产生的气动升力激励起的耦 合竖向运动的速度所产生的耦合气动升力矩形成的 气动阻尼,可以表示为 - $\rho^2 B^6/2m_h I \cdot \Omega_{h\alpha} \cdot A_1^* H_2^* \cos \theta_1$,标记为 B 项气动阻尼;

(3) 扭转运动速度产生的气动升力激励起的耦 合竖向运动的位移所产生的耦合气动升力矩形成的 气动 阻 尼,可 以 表 示 为 $\rho^2 B^6 / 2 m_h I \cdot \Omega_{h_\alpha} \cdot A_4^* H_2^* \sin \theta_1$,标记为 C 项气动阻尼;

(4) 扭转运动位移产生的气动升力激励起的耦 合竖向运动的速度所产生的耦合气动升力矩形成的 气动阻尼,可以表示为 - $\rho^2 B^6/2m_h I \cdot \Omega_{h\alpha} \cdot A_1^* H_3^* \cos \theta_2$,标记为D项气动阻尼;

(5) 扭转运动位移产生的气动升力激励起的耦 合竖向运动的位移所产生的耦合气动升力矩形成的 气动 阻 尼,可 以 表示 为 $\rho^2 B^6/2m_h$ $I \cdot \Omega_{h\alpha} \cdot A_4^* H_3^* \sin \theta_2$,标记为 E 项气动阻尼.

其中5项中各变量含义为:

$$\Omega_{ij} = \frac{\omega_j^2}{\sqrt{(\omega_i^2 - \omega_j^2)^2 + 4\xi_i^2 \omega_i^2 \omega_j^2}}, \quad i, j = \alpha, h$$
$$\theta_1 = \arctan(\frac{2\xi_h \omega_h \omega_a}{\omega_h^2 - \omega_a^2}) + \frac{3}{2}\pi,$$
$$\theta_1 = \arctan(\frac{2\xi_h \omega_h \omega_a}{\omega_h^2 - \omega_a^2}) = \Omega_1^\circ < \theta_1 < 180^\circ$$

$$\theta_2 = \arctan(\frac{2\varsigma_h \omega_h \omega_a}{\omega_h^2 - \omega_a^2}), \ 90^\circ < \theta_2 < 180^\circ$$

B 为主梁宽度;ρ 为空气密度;m_h和 I 分别为结构

竖向广义质量和广义质量惯矩; ω_h , ω_a , ξ_h , ξ_a 分别为 竖弯频率、扭转频率、竖弯阻尼比和扭转阻尼比; A_i^* (i=1,2,3,4)、 H_i^* (i=1,2,3,4)为气动导数.

在上述 5 项气动阻尼中,A 项气动阻尼是扭转 自由度自身所产生的,而后 4 项是由于扭转和竖向 自由度之间的耦合效应所产生的气动阻尼.

同颤振驱动机理研究相补充,确定颤振形态,即 了解扭转和竖向自由度在颤振发生中的参与程度也 是探索颤振机理的一条重要途径.对于两自由度的 二维桥梁节段,其颤振临界状态时的扭转牵连运动 颤振形态矢量可用下式计算^[5]:

$$\mathbf{V}_{\alpha} = \left(\frac{\frac{\rho B^2}{m_{\rm h}} \Omega_{\rm h\alpha} \sqrt{H_2^{*2} + H_3^{*2}}}{C_{\alpha}}, \frac{1}{C_{\alpha}}\right)$$

$$\vec{x} \div : C_{\alpha} = \sqrt{\left(\frac{\rho B^2}{m_{\rm h}} \Omega_{\rm h\alpha} \sqrt{H_2^{*2} + H_3^{*2}}\right)^2 + 1}$$

3 原主梁断面颤振驱动机理分析

原主梁断面颤振临界风速仅为58 m·s⁻¹,为探 究其形成原因,应用二维三自由度耦合颤振分析方 法,对原主梁断面在+3°、0°和-3°风攻角下的颤振 驱动机理进行了分析.图5给出了不同风攻角下原 主梁断面系统扭转牵连运动气动阻尼随风速变化 曲线.





由图 5 可知:(1)在不同风攻角下,D 项气动阻 尼均为不利于系统稳定的负阻尼,并最终导致了系 统发散;(2)在-3°和0°风攻角下,A 项气动阻尼随风 速不断增大;在+3°风攻角下,A 项气动阻尼随风速 先增大后减小,从而对系统稳定产生不利影响.由 此,结合文献[5]的结论,可判定:相对于来流方向, +3°风攻角下原主梁断面较为钝化,而-3°和0°风攻 角下原主梁断面流线程度相对较好. 为进一步验证以上判定,这里,对苏通大桥主梁 断面作了相似的对比分析.由文献[6]可知,苏通大 桥主梁断面与1400m斜拉桥主梁断面外形相似, 宽度一致(均为41m),不同之处仅在于前者高度为 3.5m,后者高度为4.5m.后者较前者更为钝化,表 现出的颤振驱动形式也应当更接近钝体.

基于上述推理,在图 6 中首先给出了不同风攻 角下苏通大桥主梁断面系统扭转牵连运动气动阻尼 随风速变化曲线.为更好地说明这种因高度增加带 来的主梁钝化,在图 7 中同时给出了+3°风攻角下 苏通主梁与1400 m 斜拉桥原主梁断面 A 项、D 项 气动阻尼随风速变化曲线.

由图 6 和图 7 可知,因主梁高度增加导致的断



弱化.







对气动阻尼的这种影响进一步导致了下面两个 宏观结果:①与苏通大桥相比,所研究的1400m斜 拉桥颤振性能恶化,其颤振临界风速由前者的89 m・s^{-1[6]}降为58m・s⁻¹;②主梁断面气动外形的钝 化,使其颤振性能对开槽宽度更敏感,不当的开槽宽 度会对颤振性能起到反作用^[7].

4 CHSP 颤振控制机理初探

在原主梁断面上加装 CHSP 后,+3°风攻角下颤 振临界风速明显提高,而0°风攻角下颤振临界风速 有所降低,为找出这些现象的形成原因,应用前述二 维三自由颤振分析方法,对加装不同宽度 CHSP 后 的箱梁断面的扭转牵连运动 A、D 项气动阻尼及颤振 形态中扭转与竖弯振动的参与程度进行了定量 分析. 图 8、图 9 和图 10 分别给出了 0°风攻角下的扭 转牵连运动 A 项、D 项气动阻尼及颤振形态随风速 变化情况.从图中可以看出:① 与原断面相比,加装 CHSP 后 A 项气动正阻尼减小,D 项气动负阻尼增 大,竖弯运动在颤振形态中的参与程度弱化,从而导 致了 0°风攻角下桥梁的颤振临界风速的下降;② 随 着 CHSP 宽度增大,高风速下的 A 项气动正阻尼和 颤振形态中竖弯运动的参与程度随之增加,至在宽 度约为 1.5 m 时达到最大值,而后随着 CHSP 宽度 继续增加而有所回落,同时,D 项气动负阻尼对 CHSP 宽度的变化并不敏感;这样,最终使得设置 CHSP 后的桥梁颤振临界风速在 CHSP 宽度为 1.5 m 时达到最大值.

面钝化对扭转牵连运动气动阻尼造成了如下影响:

(1) A项气动阻尼由正转负的拐点明显前移;(2) D

项气动阻尼随风速增长下降趋势加剧;(3) B、C、E

项气动阻尼绝对值显著减小,自由度耦合效应显著



图 8 0 风以用下扭转军连运动 A 坝气动阻尼 随风速变化情况



图 11、图 12 和图 13 分别给出了 + 3°风攻角下 原断面 + CHSP 的扭转牵连运动 A 项、D 项气动阻尼 及颤振形态随风速变化情况.



图 12 + 3[°]风攻角下扭转牵连运动 D 项气动阻尼随风速变化情况







对于+3°风攻角情况,将图 11~图 13 分别与图 8~图 10 进行比较,可以看出:①与原断面相比,加 装 CHSP 后 A 项气动正阻尼拐点明显后移,D 项气 动负阻尼变化不大,竖弯运动在颤振形态中的参与 程度明显提高,这三方面因素共同作用使其在+3° 风攻角下颤振临界风显著增大;②随着 CHSP 宽度 的增大,在高风速下的 A 项气动正阻尼逐渐增大,D 项气动负阻尼逐渐减小,竖弯运动在颤振形态中的 参与程度先增强后略有减弱,最终使得桥梁颤振临 界风速在所考察的 CHSP 宽度范围内随 CHSP 宽度 的增加而增加.

5 结论

通过对箱型钢箱梁1400m斜拉桥原主梁断面 的颤振驱动机理以及不同宽度悬臂水平分离板 (CHSP)颤振控制气动措施的控制机理的定量分析, 得出了以下主要结论:

(1) CHSP 这种气动控制措施能显著地改善带 风嘴箱形主梁断面在正风攻角下的颤振性能,但对 0°风攻角下的颤振性能有一定的不利影响.

(2)不同宽度的 CHSP 都是通过增大扭转运动 产生的 A 项气动正阻尼、减小扭转牵连耦合运动产 生的 D 项气动负阻尼以及增强竖弯运动在颤振形态 中的参与程度这三条途径中的一种或几种的组合来 改善带风嘴箱形主梁在正风攻角下的颤振性能.

(3)相反,对于 0°风攻角下带风嘴箱形主梁颤 振性能,CHSP 则是通过降低扭转运动产生的 A 项气 动正阻尼、增加扭转牵连耦合运动产生的 D 项气动 负阻尼以及降低竖弯运动在颤振形态中的参与程度 这三条途径中的一种或几种的组合来产生不利影 响的.

(下转第1640页)