文章编号: 0253-374X(2022)05-0741-09

基于改进 Multi-ResUnet 算法的黏结集料 图像分割方法

郝雪丽^{1,2},李玉峰¹,裴莉莉¹,李伟¹,石丽¹,曹磊¹

(1. 长安大学信息工程学院,陕西西安710064;2. 安徽科力信息产业有限责任公司智能交通安徽省重点实验室,安徽合肥230088)

摘要:为提高黏结集料图像的分割精度,提出了基于 Inception 网络与残差连接优化的黏结集料图像分割模型 (Multi-ResUnet模型)。利用实验室自主研发的集料三维特 性分析系统V3.0对黏结集料图像进行采集,并建立图像分割 模型样本集,然后采用图像分割模型对样本集进行训练。结 果表明:相较于分水岭算法和Unet模型,该图像分割模型的 精确率分别提升了 30.46%和2.11%,召回率分别提升了 4.68%和1.85%,准确率分别提升了 25.95%和2.47%。

关键词:沥青混合料;黏结集料图像分割;Multi-ResUnet模型;分水岭算法
中图分类号:U414
文献标志码:A

Image Segmentation Method for Cohesive Aggregates Based on Improved Multi-ResUnet Algorithm

HAO Xueli^{1,2}, LI Yufeng¹, PEI Lili¹, LI Wei¹, SHI Li¹, CAO Lei¹

(1. School of Information Engineering, Chang' an University, Xi' an 710064, China; 2. Anhui Key Laboratory of Intelligent Transportation, Anhui Keli Information Industry Co., Ltd., Hefei 230088, China)

Abstract: In order to improve the image segmentation accuracy for cohesive aggregates, a image segmentation model (Multi-ResUnet model) based on Inception network and residual connection optimization was proposed. The three-dimensional aggregate characterization system V3.0 developed by the laboratory itself was used to collect the images of cohesive aggregates and the sample set of the image segmentation model was created. Then, the image segmentation model was used to train the sample set. It is shown that compared with the Watershed algorithm and Unet model, the image segmentation model improves 30.46% and 2.11% in precision, 4.68% and 1.85% in recall, and 25.95% and 2.47% in accuracy, respectively.

Key words: asphalt mixtures; cohesive aggregate image segmentation; Multi-ResUnet model; Watershed algorithm

集料在沥青路面中起关键性的骨架与填充作 用,对于集料生产企业,传送带上集料粒径检测的准 确与否对于集料的生产效率及生产质量的评价起着 决定性作用^[1]。然而,传送带上集料常常处于黏结 状态。在集料图像分割时将黏结在一起的多颗集料 识别为一颗,对后期集料自动分析中的级配与粒形 判断造成较大影响。因此,实现黏结集料图像的自 动分割对于道路路面施工与集料生产具有重要的实 际应用价值^[23]。对于单颗集料,在经过三维重构技 术及噪声处理等预处理后,使用区域生长算法对集 料三维图像进行分割^[4]。裴莉莉等^[5]提出基于反向 神经网络的集料粒径快速检测方法,但该方法仅适 用于非黏结状态下的集料粒径检测。传送带上集料 普遍存在黏结现象,因此对黏结集料图像进行准确 分割是开展后续分析的前提。

国内外学者对黏结集料图像分析进行了广泛研究,但黏结集料图像的分割效果还有待进一步提高^[6]。Amankwah等^[7]将均值漂移与分水岭算法的融合算法作为图像分割模型对黏结集料图像进行分割。Malladi等^[8]提出了一种基于形态学的超像素分割(SUM)算法,可对分水岭变换方法进行置换,以

通信作者: 李 伟(1981—),男,教授,博士生导师,工学博士,主要研究方向为机器学习与数据挖掘技术、智能化检测仪器制造技术。E-mail: grandy@chd.edu.cn



收稿日期: 2021-06-15

基金项目:国家自然科学基金(51908059,52178407,51978071);中央高校基本科研业务费专项资金(300102240206, 300102249301)

第一作者:郝雪丽(1987—),女,高级工程师,工学博士,主要研究方向为道路交通智能检测、交通大数据挖掘与分析。E-mail: xuelihao_lucky@126.com

有效地分割复杂的块状岩石图像。Sulaiman 等^[9]采 用图像处理技术研究河床砂石集料粒径分布,获得 了小质量样本的粒径统计信息。Xu 等^[10]使用大津 算法进行沥青灰度图像的分割处理,并采用最小二 乘法对数据进行离散化,实现了对不同低温条件下 沥青与集料之间的内聚力和黏合强度的定量分析。 Wang 等^[11]基于图像预处理方法分离矿石图像中的 前景图像和背景图像,并采用自适应结构要素优化 的分水岭算法实现了矿石图像分割。Li等^[12]用标注 的黏结矿石图像数据集训练整体嵌套边缘检测 (HED)模型,通过HED模型提取具有较强鲁棒性的 矿石图像边缘特征,再使用查表算法提取细化边缘, 最终通过标记连通子块得到分割结果。满新耀等[13] 使用工业电子计算机断层扫描仪(CT)对沥青试件 和路面面层试件进行扫描,从黏结点数量、面积和角 度3个方面提取形态特征参数,用以表征沥青试件 及面层试件内部集料的黏结特征。Rajan等^[14]使用2 种集料破碎机生产的4.75、9.50、12.50 mm 三档集 料,通过集料图像测量系统(AIMS)测量集料尺寸, 对2种集料破碎机制进行综合评价。Ma等^[15]提出 了一种基于卷积神经网络和数字图像处理技术的带

状矿石图像分割算法,通过过程控制系统(PCS)采 集矿石图像数据,从粗糙图像(CIS)与精细图像 (FIS)两方面对矿石图像进行分割。

分水岭算法、自适应阈值分割算法、基于集料边 缘的分割算法等虽然能够实现对黏结集料图像的基 本分割,但是不能满足复杂环境下的精细分割需求。 同时,这些算法还存在参数复杂度较高或需指定分 割阈值等问题。因此,提出了Multi-ResUnet模型, 实现对黏结集料较为准确的分割。

1 Unet 模型

1.1 Unet 模型网络结构

Unet模型是一种基于全卷积神经网络(FCN) 的改进的网络模型^[16],所需的训练集少且分割精度 较高,较少的数据集就能实现对集料图像较为精确 的分割。Unet模型的U型结构包括收缩路径与扩 展路径两部分。收缩路径用来提取黏结集料图像中 的语义信息,由编码器组成;扩展路径用来精确定 位,由解码器组成。Unet模型网络结构如图1 所示。



Fig. 1 Structure of Unet network

图1中,左侧为收缩路径,激活函数为修正线性 单元(Relu),在收缩路径的每个编码器中编码后图 像特征通道的数量均增加1倍。右侧为扩展路径, 在扩展路径的每个解码器中首先通过2×2的反卷积 将特征通道的数量减半,之后通过跳层连接将反卷 积的输出与对应层级采样的特征矩阵结合,最后再 将结合后的特征图进行卷积计算。在网络结构的结 尾采用全连接层(FC)将每个特征向量映射到输 出层。

Unet模型通过数据增强应对可用训练数据集较 少的情况,而数据增强主要通过随机弹性变形对训 练样本进行增广,因此Unet模型不需要在图像标签 集中应用随机弹性变形。对于集料形态的多样性以 及相互遮挡情况下集料的复杂性,随机弹性变形可 以有效模拟集料形态的真实变化,因此可将Unet模 型应用于黏结集料图像分割。此外,Unet模型网络 结构使用加权loss函数,可以给黏结集料背景部分 的loss函数赋以更大的权重,将复杂的黏结集料图 像与背景准确分割,实现对图像中集料部分和背景 部分的精确区分。

1.2 Unet模型分割黏结集料图像存在的问题

Unet模型中,同一级别编码器和解码器通过跳 层连接进行特征的融合,如在第1次池化操作之前 第1个跳层连接将编码器与最后一个反卷积操作之 后的解码器桥接在一起,使网络能够将池化操作期 间丢失的空间特征信息从收缩路径传播到扩展路 径。然而,这种结构也有弊端。编码器提取的特征 是在网络的较低层进行计算的,而解码器提取的特征 是在网络的较深层中进行计算的,简单地合并2 组特征可能会产生语义鸿沟,因此对来自底层网络 结构的特征进行更多的处理来解决语义鸿沟问题。

Szegedy 等^[17]在 Inception 架构中引入 Inception 块, Inception 块利用并行变化的卷积核来提取不同 比例图像中的特征信息, 不同尺度下获得的特征信息可一起传递到更深层的网络中。

2 基于 Multi-ResUnet 模型的黏结集 料图像分割模型

集料形状通常是不规则的且尺寸大小也不尽相同。形状大致可分为角形、立方形、细长形、片形、细长片形和不规则形6类^[18-19],如图2所示。在尺寸上 粗集料有4.75、9.50、13.20、16.00 mm 四档,如图3 所示。适用于黏结集料图像分割任务的网络应该能 够应对不同情况下的集料对象,具有一定的鲁棒性 和泛化能力。

2.1 基于 Inception 网络优化的 Unet 模型

Unet模型的网络结构中,每个收缩路径的池化









层和扩展路径的转置卷积层后都有2个3×3的卷积 层,实际上类似于一个5×5的卷积运算。基于 Inception网络思想,可以使用多分辨率分析功能增 强来优化Unet模型的网络结构。具体做法是将 3×3、5×5与7×7卷积运算并行进行,从而使网络能 够从不同比例的图像中学习到特征。Inception网络 的计算原理如图4所示。





Multi-ResUnet模型使用一系列更轻量的3×3卷 积块对更复杂的5×5和7×7卷积块进行分解重构,如 图5所示。第2个和第3个3×3卷积块的输出等效于5×5 和7×7的卷积运算,因此从3个卷积块中获取输出并将 在网络中加入一个残差连接可使网络能够学习 到多个空间维度的特征,最终构建的网络结构如图6 所示,将这种结构称为MultiRes块。

而使网络具备从不同尺度提取空间特征的能力。



图 5 Inception 块重构

Fig. 5 Inception block refactoring



2.2 基于残差连接的Unet优化模型

通常,在深度学习中网络拓扑越深,可从图像中 提取出的特征就越具代表性,但一味地增加网络深 度也会导致梯度消失与梯度爆炸。使用残差学习替 代原始数据学习可以有效地防止这个问题。一般情 况下的残差结构如图7所示。



Fig. 7 Schematic diagram of residual structure

图7中,x是残差结构的输入,F(x)是残差结构 要学习到的残差,残差结构的输出结果为h(x),而 h(x)=F(x)+x,在残差结构中把学习目标F(x)从h(x)转换为h(x)-x。

对于Unet模型中的语义鸿沟问题,可以在跳层 连接中加入一些卷积层(即残差连接)以提高跳层连 接前编码器提取特征的复杂度,在特征上附加的非 线性变换能够在一定程度上平衡语义鸿沟。因此, 残差连接可以使网络更加容易地学习到图像特征。 残差连接结构如图8所示。

在图8中,卷积层的3×3过滤器与1×1过滤器组成了残差连接,将这种结构称为Res路径。



Fig. 8 Residual connection

2.3 基于 Inception 网络和残差连接的多形态 Unet 模型网络结构

采用Inception网络和残差连接对Unet模型进行 优化,得到Multi-ResUnet模型,即将卷积层的2个卷积 计算替换为基于Inception网络的MultiRes块,而Unet 模型中的4个跳层连接被替换为基于残差结构的Res 路径, Multi-ResUnet 模型的网络结构如图9所示。

图9中的网络结构同时保留了Inception网络与残 差连接的优点,既可学习到不同尺寸的特征,又可避免 梯度消失或爆炸,加快了网络学习的速度。在Unet模



图 9 Multi-ResUnet 模型的网络结构 Fig. 9 Network structure of Multi-ResUnet model

型中,编码器和解码器特征图间的语义鸿沟随着网络 朝内部的快捷路径移动而减小。因此,在Multi-ResUnet 模型的网络结构中也逐渐减少沿Res路径的卷积块数 量,即沿着4个Res路径分别使用4、3、2、1个卷积块。 另外,考虑到编码器-解码器中的特征图数量,分别在 4个Res路径的块中使用32、64、128、256个滤波器。

表1描述了Multi-ResUnet模型网络结构的细节。除输出层外,该网络中所有卷积层均通过Relu激活函数激活,并进行批量标准化。类似于Unet模型,输出层由Sigmoid激活函数激活。

块	层(过滤器大小)	过滤器数量	路径	层(过滤器大小)	过滤器数量
M-14: D +tt 1	Conv(3, 3)	8		Conv(3, 3)	32
Multi Kes 庆 I	Conv(3, 3)	17		$\operatorname{Conv}(1, 1)$	32
Multi Dar Ht O	Conv(3, 3)	26		Conv(3, 3)	32
Multi Res 庆 9	Conv(1, 1)	51	D ₀₀ 败久1	$\operatorname{Conv}(1, 1)$	32
Multi Dea th 2	Conv(3, 3)	17	Kes 哈仁 1	Conv(3, 3)	32
Multi Kes 庆 Z	Conv(3, 3)	35		$\operatorname{Conv}(1, 1)$	32
Multi Dea the	Conv(3, 3)	53		Conv(3, 3)	32
Multi Res 央 8	Conv(1, 1)	105		Conv(1, 1)	32
M-14: D +++ 2	Conv(3, 3)	35		Conv(3, 3)	64
Multi Res 庆 5	Conv(3, 3)	71		Conv(1, 1)	64
Multi Dea th 7	Conv(3, 3)	106	Dog败公9	Conv(3, 3)	64
Multi Kes 庆7	Conv(1, 1)	212	Kes 哈仁 Z	$\operatorname{Conv}(1, 1)$	64
Multi Dos th 1	Conv(3, 3)	71		Conv(3, 3)	64
Multi Kes 块4	Conv(3, 3)	142		$\operatorname{Conv}(1, 1)$	64
Multi Dea the	Conv(3, 3)	213		Conv(3, 3)	128
Multi Res 庆 0	Conv(1, 1)	426	Dog败么?	$\operatorname{Conv}(1, 1)$	128
	Conv(3, 3)	142	Kes 哈住 5	Conv(3, 3)	128
Multi Dar Ht F	Conv(3, 3)	284		$\operatorname{Conv}(1, 1)$	128
Mulu Kes 失 5	Conv(3, 3)	427	D 购亿4	Conv(3, 3)	256
	Conv(1, 1)	853	Kes 路住4	$\operatorname{Conv}(1, 1)$	256

	表 1	Multi-ResUnet模型网络结构细节
Tab. 1	Deta	ails of Multi-ResUnet network structure

3 基于 Multi-ResUnet 模型的黏结集 料图像分割试验

3.1 试验平台

使用三维数据采集设备 Gocator 3110 采集

4.75、9.50、13.20、16.00 mm 四档共2550 个黏结集 料的三维点云图像,采集设备如图10所示。采集到 黏结集料的三维点云数据后对其背景高度值进行去 除以突出图像主体,并将集料图像的深度转换为灰 度以得到二维黏结集料图像,图像的原始尺寸为 576×832像素,图像数量为60张。在数据集中以5:1 的比例选择50张黏结集料图像作为训练集,10张作 为测试集,并通过手工绘制集料颗粒的边缘轮廓制 作标签集。图11为图像数据样本及其标签。



图 10 黏结集料图像采集设备







试验在Windows 10系统下进行,网络模型的架构通过基于TensorFlow后台的Keras环境实现,训练环境的CPU为Intel core i7-8700,GPU为NVIDIA 2080Ti,RAM为32GB。网络超参数的设置为:根据图片尺寸选择的输入维度为(256,256),选择下降速度最快、效果最好的自适应矩估计(Adam)优化器,综合考虑模型的分割精度和显卡性能,选择每次训练的样本数(batch-size)为10,选取修正线性单元Relu作为激活函数(见图12),损失函数采用二元交叉熵损失。损失函数表达式如下所示:

$$H_{P} = -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_{i} \log(P(y_{i})) + (1 - y_{i}) \log(1 - P(y_{i}))$$
(1)

式中:n为样本数量;y_i为样本i的标签;P(y)为n个 样本都为正的预测概率。

3.2 模型评价指标

从精确率(precision)、召回率(recall)和准确率 (accuracy)3个性能指标表达黏结集料图像分割精 度,从而对模型性能进行客观评价^[20]。将图像分割 模型的输出二值图作为输出图,人工绘制的集料轮



图 12 Relu激活函数 Fig. 12 Activation function Relu

廓图作为标准图。3个评价指标的计算式如下所示:

$$P = \frac{T}{T+N} \tag{2}$$

$$R = \frac{T}{T+F} \tag{3}$$

$$A = \frac{T + M}{T + F + N + M} \tag{4}$$

式中:P表示精确率;R表示召回率;A表示准确率;T

表示预测像素与真实像素均为1的像素点数;N表示 预测像素为1但真实像素为0的像素点数;F表示预 测像素为0但真实像素为1的像素点数;M表示预测 像素与真实像素均为0的像素点数。

3.3 Multi-ResUnet 模型训练

Multi-ResUnet模型训练和测试过程中的损失 函数曲线和准确率曲线如图13、14所示。



Fig. 13 Loss function curve



从Multi-ResUnet模型的损失曲线可以看出,在 训练后期模型达到了较为稳定的状态。由图14可 知,经过训练模型准确率也达到了一个较高的水平 且趋于平稳,同时Multi-ResUnet模型在测试集上的 准确率略高于训练集,表明模型并没有发生过拟合 现象并具有较好的泛化性。

batch-size 对模型的训练结果有重要影响,主要 体现在每轮的训练时长和每次迭代的平滑度上,每 轮迭代次数由全量样本和batch-size决定。batchsize设置过小会导致迭代梯度不平滑,模型训练的损 失值发生振荡,不利于模型的收敛。小的batch-size 可以更好地获得个体差异性,因此具有更高的精度。 batch-size 过大则容易陷入局部最优,不能准确地收 敛于最小值,而且容易忽视数据中的个体差异性,使 模型的训练精度下降。模型的学习率决定了寻找最 优参数的快慢,较大的学习率使得网络训练的速度 更快,但可能无法找到最优解,达不到最优效果。较 小的学习率则会导致网络训练速度变慢,还可能使 网络陷入局部最优解,找不到全局最优解。在模型 训练中常常会出现过拟合和欠拟合的情况,训练轮 数过小会导致模型训练欠拟合,得不到最优解,训练 轮数过大则容易产生过拟合问题,在训练集上得到 的模型无法在测试集上达到相近的测试效果,使模 型的泛化能力变差。从图13、14可以看到,训练轮 数超过100后曲线基本不再变化。在进行多次参数 调整后,获得了最优分割精度,设置batch-size为10, 学习率为0.0167,训练轮数为100。

3.4 试验结果分析

为进一步验证Multi-ResUnet模型的性能,选取 Unet模型和基于形态学的分水岭算法在10张测试 集上进行对比试验,并通过精确率、召回率、准确率 指标来评估分割效果,各模型的分割结果如图15 所示。



从工程指标上分析,对测试集中的10张黏结集 料图像进行了处理,共265颗集料,Multi-ResUnet模 型可以将其中253颗集料的边缘分割出来,准确率 达到95.47%。基于形态学的分水岭算法可以将黏 结集料与背景进行有效分割,但在分割时需对算法 的开闭结构要素大小进行不断调整以找到最优值, 而且易将黏结的多个集料分割为一个颗粒。从图 15c可以看到,分水岭算法将黏结集料分割成了4块 集料,效率较低。Unet模型对黏结集料进行了较好 的分割,但仍然存在集料边缘不连续与过分割的问 题,如图15b所示。为了更好地量化分割结果,3种 算法在10张测试图片上的分割性能如表2及图16 所示。

Tab. 2	Performa	nce metrics of three algorithms
	表 2	3种算法的性能指标

团份	精确率		召回率		准确率			虚警率				
國隊编号	分水岭	Unet 構刊	Multi-ResUnet 構刊	分水岭	Unet 構刊	Multi-ResUnet 構刊	分水岭	Unet 構刊	Multi-ResUnet 構刊	分水岭	Unet 構刊	Multi-ResUnet 描刊
	异伝	医至	侠空	异伝	侠望	侯望	异伝	侠空	医室	异伝	侠空	医空
1	0.6297	0.8905	0.9182	0.7868	0.8129	0.8488	0.6589	0.8748	0.8845	0.3703	0.1095	0.0818
2	0.5854	0.9183	0.9429	0.8287	0.8409	0.8788	0.6946	0.8648	0.8983	0.4146	0.0817	0.0571
3	0.5804	0.9353	0.9399	0.8167	0.7764	0.8176	0.6127	0.8858	0.8939	0.4196	0.0647	0.0601
4	0.5097	0.9151	0.9373	0.8209	0.8314	0.8694	0.6125	0.8619	0.9363	0.4903	0.0849	0.0627
5	0.6996	0.9018	0.9439	0.7579	0.7818	0.7908	0.6836	0.8779	0.9405	0.3004	0.0982	0.0561
6	0.6229	0.9256	0.9415	0.8296	0.7855	0.8250	0.6392	0.9137	0.9191	0.3771	0.0744	0.0585
7	0.6599	0.8944	0.9179	0.7538	0.8655	0.8768	0.6181	0.9024	0.9483	0.3401	0.1056	0.0821
8	0.6927	0.9054	0.9383	0.7679	0.8698	0.8085	0.6785	0.9111	0.9068	0.3073	0.0946	0.0617
9	0.6481	0.9298	0.9110	0.7969	0.8417	0.8693	0.6927	0.9065	0.9339	0.3519	0.0702	0.0890
10	0.6619	0.9092	0.9447	0.7946	0.8314	0.8366	0.6886	0.9283	0.9125	0.3381	0.0908	0.0553
均值	0.6290	0.9125	0.9336	0.7954	0.8237	0.8422	0.6579	0.8927	0.9174	0.3710	0.0875	0.0664





由表2及图16可知,分水岭算法在3种性能指标上均表现较差,而Multi-ResUnet模型在3种性能指标上均表现优异。Multi-ResUnet模型相较于分水岭算法和Unet模型,在精确率上分别提升了30.46%和2.11%,在召回率上分别提升了4.68%和1.85%,在准确率上分别提升了25.95%和2.47%。在错误评价方面,虚警率=1一精确率,Multi-ResUnet模型虚警率均值为0.0664,分水岭算法虚警率均值为0.3710,Unet模型虚警率均值为0.0875。Multi-ResUnet模型显整率相比分水岭算法下降了30.46%,相比Unet模型下降了2.11%。因此,Multi-ResUnet模型可显著优化分割结果。

4 结语

提出了基于 Inception 块与残差连接优化的 Multi-ResUnet 模型。采用 Multi-ResUnet 模型对黏 结集料图像进行分割,并与Unet模型和分水岭算法的分割结果进行对比。结果表明,Multi-ResUnet模型可以更加准确地将黏结集料的边缘进行分割,并且可以有效抑制集料边缘不连续与过分割。同时,Multi-ResUnet模型在3个性能指标上的表现也最优,分割精确率可以达到0.9336,证明了该模型的优越性。

作者贡献声明:

郝雪丽:提出研究方案,设计论文框架,审阅论文,提供 技术及经费支持。

李玉峰:调研及文献整理,参与数据预处理及程序编写, 起草并修订论文。

裴莉莉:调研及文献整理,参与算法开发及方法验证,修 订论文。

李 伟:指导研究方案,审阅论文,提供技术及经费 支持。

石 丽:实施现场试验,构建数据集,参与数据分析和处

理,验证算法。

曹 磊:实施现场试验,参与算法设计实现,模型训练, 论文写作及修订。

参考文献:

 [1] 丛林,谭乐,吴敏,等.基于集料特性的沥青混合料长期抗滑性 能衰减模型[J].同济大学学报(自然科学版),2019,47 (5):668.

CONG Lin, TAN Le, WU Min, *et al.* Long-term anti-sliding performance attenuation model of asphalt mixture based on aggregate characteristics [J]. Journal of Tongji University (Natural Science), 2019, 47(5):668.

- [2] SU D, YAN W M. Quantification of angularity of general-shape particles by using Fourier series and a gradient-based approach[J]. Construction and Building Materials, 2018, 161: 547.
- [3] ARAUJO S, BICALHO V, TRISTAO A. Use of digital image analysis combined with fractal theory to determine particle morphology and surface texture of quartz sands [J]. Journal of Rock Mechanics and Geotechnical Engineering, 2017, 9(6): 1131.
- [4] 丁旭东, 耿超, 崔珊珊. 基于结构光的粗集料颗粒粒径计算方 法研究[J]. 现代交通技术, 2018, 15(3): 9.
 DING Xudong, GENG Chao, CUI Shanshan. Research on coarse aggregate size computation based on structured light [J]. Modern Transportation Technology, 2018, 15(3): 9.
- [5] 裴莉莉,孙朝云,户媛姣.基于多特征因子的路用集料粒径计算神经网络模型[J].华南理工大学学报(自然科学版),2020,48(6):77.

PEI Lili, SUN Zhaoyun, HU Yuanjiao. Neural network model for road aggregate size calculation based on multiple features [J]. Journal of South China University of Technology (Natural Science Edition), 2020, 48(6): 77.

- [6] ZHANG Guoying, LIU Guanzhou, ZHU Hong. Segmentation algorithm of complex ore images based on templates transformation and reconstruction [J]. International Journal of Minerals, Metallurgy, and Materials, 2011, 18(4): 385.
- [7] AMANKWAH A, ALDRICH C. Automatic ore image segmentation using mean shift and Watershed transform [C]// Proceedings of the 21st International Conference on Radioelektronika 2011. Brno: IEEE, 2011: 978-981.
- [8] MALLADI S R S P, RAM S, RODRIGUEZ J J. Superpixels using morphology for rock image segmentation [C]//2014 IEEE Southwest Symposium on Image Analysis and Interpretation. San Diego: [s.n.], 2014: 145-148.
- [9] SULAIMAN M, SINNAKAUDAN S K, NG S F, et al.

Application of automated grain sizing technique (AGS) for bed load samples at Rasil River: a case study for supply limited channel[J]. Catena, 2014, 121: 330.

- [10] XU Yazhi, ZHENG Chuanfeng, FENG Yupeng, et al. Lowtemperature cohesive and adhesive strength testing of contact surface between bitumen and mineral aggregates by image analysis [J]. Construction and Building Materials, 2018, 183: 95.
- [11] WANG R, ZHANG W, SHAO L. Research of ore particle size detection based on image processing [C]//Chinese Intelligent Systems Conference. Singapore: Springer, 2018: 505-514.
- [12] LI Y, DUAN Y Y. Intelligent computing methodologies [M]. Berlin: Springer, 2018.
- [13] 满新耀,易强,邹晓明.基于数字图像处理技术的沥青混合料 内部粗集料接触状态分析[J].西部交通科技,2020(2):5. MAN Xinyao, YI Qiang, ZOU Xiaoming. Analysis of contact state of coarse aggregates inside asphalt mixes based on digital image processing technology[J].Western Traffic Technology, 2020(2):55.
- [14] RAJAN B, SINGH D. Quantify effects of stage crushing on dimensional distribution of basaltic aggregates using image technique [J]. International Journal of Pavement Research and Technology, 2019, 12(5): 497.
- [15] MA Xiqi, ZHANG Pengyu, MAN Xiaofei, et al. A new belt ore image segmentation method based on the convolutional neural network and the image-processing technology [J]. Minerals, 2020, 10(12): 1115.
- [16] RONNEBERGER O, FISCHER P, BROX T. U-Net: convolutional networks for biomedical image segmentation [M]. Berlin: Springer, 2015.
- [17] SZEGEDY C, LIU W, JIA Y Q, et al. Going deeper with convolutions[C]//2015 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition. Boston: IEEE, 2015: 1-9.
- [18] 郝雪丽,孙朝云,耿方圆. 基于三维点云数据的集料颗粒棱角性 量化评价[J]. 华南理工大学学报(自然科学版), 2021, 49(1): 142.
 HAO Xueli, SUN Zhaoyun, GENG Fangyuan. Quantitative evaluation for aggregate particle angularity based on 3D point cloud data [J]. Journal of South China University of Technology (Natural Science Edition), 2021, 49(1): 142.
- [19] PEI L, SUN Z, YU T, *et al.* Pavement aggregate shape classification based on extreme gradient boosting [J]. Construction and Building Materials, 2020, 256:119356.
- [20] LIU Hanye, SUN Zhaoyun, LI Wei, et al. Evaluating angularity of coarse aggregates using the virtual cutting method based on 3D point cloud images [J]. IEEE Access, 2020, 8: 143241.