

不同全球对流层天顶延迟产品在中国区域的比较

李博峰, 王苗苗, 沈云中, 楼立志

(同济大学 测绘与地理信息学院, 上海 200092)

摘要: 用 4 种全球对流层天顶延迟格网产品计算我国区域内 9 个 IGS (International GNSS Service) 站的对流层天顶延迟, 分析各产品的精度, 包括对流层延迟高程归算方法、格网插值方法及其在不同区域的差异性。结果表明, 不同插值方法的插值精度无明显差异, 对流层延迟的高程归算精度与站点的高程离散度有关; UNB (University of New Brunswick) 提供的不同格网产品精度相当, 但与 VMF1 (Vienna Mapping Functions) 产品有明显差异; 各产品的插值精度在区域上不尽相同, 且 VMF1 产品更稳定。

关键词: 对流层延迟; 对流层延迟产品; 对流层延迟改正; 格网插值

中图分类号: P228.9

文献标志码: A

Comparison of Different Global Troposphere Zenith Path Delay Products in China

LI Bofeng, WANG Miaomiao, SHEN Yunzhong, LOU Lizhi

(College of Surveying and Geo-informatics, Tongji University, Shanghai 200092, China)

Abstract: Four kinds of global grid troposphere zenith path delay products were used to interpolate the troposphere zenith delays at nine International GNSS Service (IGS) stations in China. We evaluate the accuracy of products, including zenith delay correction methods and grid interpolation methods in different regions. Results show no significant accuracy difference between interpolation methods. Accuracy of zenith delay correction methods is affected by site elevation dispersion. Accuracy difference is little between products provided by University of New Brunswick (UNB) but obvious with Vienna Mapping Functions (VMF1) product. The stability of VMF1 product is relatively good.

Key words: troposphere delay; troposphere delay products; troposphere delay correction; grid interpolation

电离层与对流层误差是 GNSS (Global Navigation Satellite System) 应用的两大主要误差源, 电离层误差可采用多频信号有效消除。尽管对流层误差较电离层小, 但在精密定位中无法通过多频信号消除。对流层延迟包括干延迟和湿延迟两部分, 其中干延迟约占总延迟的 90%, 可采用 Saastamoinen, Hopfield, UNB3 等经验模型进行精确改正^[1]。由水汽引起的湿延迟虽然较小, 但其变化率是干延迟的 3~4 倍, 因此对流层延迟是制约未来多频多模 GNSS 模糊度固定、精密定位的主要因素^[2-3]。

随着对地观测网络的完善和观测数据的增加, 对流层延迟从依赖简单封闭的数学模型向依赖大量外部数据的改正模型过渡^[4]。目前已有诸多机构提供全球对流层天顶延迟产品, 这些产品采用的数据源、投影函数不同, 因此它们的精度和适用区域都不尽相同。IGS (International GNSS Service) 融合多个分析中心的结果发布全球对流层天顶延迟产品, 其精度可达 4mm, 应用范围较广^[5]。维也纳科技大学 UTV (Vienna University of Technology) 基于欧洲中尺度气象预报中心的数值气象资料 ECMWF-NWM 结合 Marini^[6] 投影函数发布了全球对流层天顶延迟产品, 精度可达到 2cm, 其在欧洲的适用性较好。加拿大新布伦斯威克大学 UNB (University of New Brunswick) 基于美国国家环境中心和全球多尺度环境中心 NCEP-GEM 再分析资料结合 VMF1^[7] 投影函数发布了全球对流层天顶延迟产品, 其在北美区域的适用性较好。

不同产品采用不同的数据源, 即使采用相同的投影函数计算对流层天顶延迟, 全球不同区域其精度亦有差异。况且现有产品采用的数据源和投影函数都不尽相同, 尽管在各自的数据源区域能取得良

收稿日期: 2013-10-11

基金项目: 国家自然科学基金(41374031, 41274035); 地理信息工程国家重点实验室开放研究基金(SKLGIE-M-2-2)

第一作者: 李博峰(1983—), 男, 教授, 博士生导师, 工学博士, 主要研究方向为测量数据处理和 GNSS 理论与应用。

E-mail: bofeng_li@tongji.edu.cn

好的效果,但是鲜有研究分析这些产品在中国区域内的精度差异. 本文分析 4 种对流层天顶延迟产品及不同对流层高程归算方法和格网插值方法在中国区域内的精度.

1 对流层天顶延迟产品

1.1 VMF1 产品

VMF1 (Vienna Mapping Functions) 格网产品将地球按照地心经度、纬度等间隔地分成 $2.5^\circ \times 2.0^\circ$ 的格网,每隔 6h 提供全球对流层天顶延迟格网产品,数据包括映射函数系数、天顶干延迟 (zenith hydrostatic delay, ZHD) 和天顶湿延迟 (zenith wet delay, ZWD). 除了格网产品,同时还提供全球 IGS 站点的天顶延迟数据,包括映射函数系数、ZHD 和 ZWD 以及站点气象数据,其时间分辨率与格网产品相同.

VMF1 产品精度较高,可达到 2cm,可用于精密

的静态定位或者亚米级的定位. 通过插值计算,格网对流层天顶延迟能够获得所有站点的天顶对流层延迟,因而比站点对流层延迟产品的应用范围更广泛.

1.2 UNB 产品

作为对 VMF1 产品的一个很好的补充,UNB 提供 3 种全球对流层天顶延迟格网产品,即 UNBVMFG, UNBVMFGcmc 和 UNBVMFP. UNBVMFG 是利用 NCEP-GEM 再分析资料得出的产品;UNBVMFGcmc 是利用全球确定性预报系统 GDPS (Global Deterministic Prediction System) 分析得出的产品,其 6 h 和 18 h 的数据以经过 6h 的预测值为基础;UNBVMFP 是利用 GDPS 分析得出的预测产品,分别预测 24, 30, 36, 42 h 的对流层延迟值. 3 种产品的延迟分别为 7 d, 1 d 和 0 d. 图 1 分别是 3 种 UNB 产品与 VMF1 产品在 2012 年 6 月 1 日 12 时的全球 ZTD (zenith troposphere delay) 差异分布图.

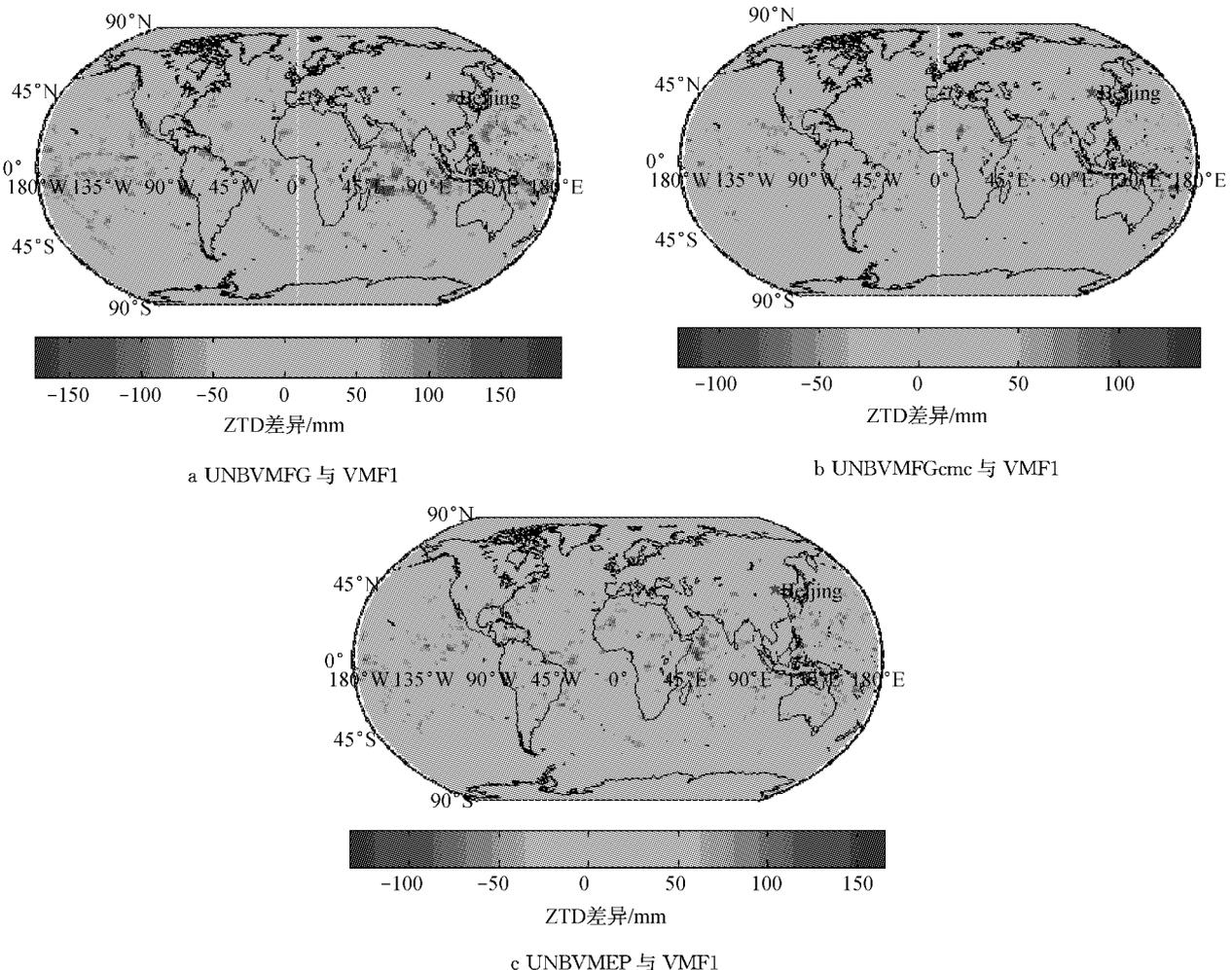


图 1 UNBVMFG, UNBVMFGcmc 和 UNBVMFP 与 VMF1 的 ZTD 差异分布

Fig.1 Comparison of ZTD from UNBVMFG, UNBVMFGcmc and UNBVMFP with VMF1

3 种 UNB 产品与 VMF1 产品在 2012 年 6 月 1 日 12 时的全球差异最小值分别为 -174.8, -121.0, -133.2 mm, 最大值分别为 191.9, 140.5, 164.9 mm, 平均值分别为 7.21, 7.56, 9.69 mm. 在中国范围内大部分区域的差异值基本一致, 约为 20 mm, 个别地区出现 50 mm 以上的差异, 说明各对流层天顶延迟产品在中国区域内的差异性不尽相同, 且在区域上呈现不连续性分布.

2 对流层天顶延迟

2.1 对流层延迟高程改正

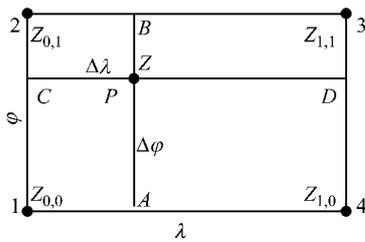
格网点 ZHD, ZWD 参考地形格网点高度 h_g , 站点高度为 h_s , 首先需要将对流层延迟从格网高程归算至站点高程, ZHD 的高程归算方法一般有 2 种. 第 1 种方法较为简单, 只考虑对流层随高程变化的物理机制(记为 HGT-CORR 改正方法)^[8], 即

$$D_H(h_s) = D_H(h_g) - 2.277 \times 10^{-6} \times \frac{g \cdot P(h_g) \cdot (h_s - h_g)}{R \cdot T(h_g)} \quad (1)$$

式中: $D_H(h_s)$, $D_H(h_g)$ 分别为站点和格网点的干延迟; h_g , h_s 分别为格网点高度和站点高度, m; $T(h_g)$ 为格网点对应的温度, K; $P(h_g)$ 为格网点对应的气压, hPa, 温度和气压可以由 GPT (Global Pressure and Temperature)^[9] 模型或者标准大气解算; R 为气体常数, $R = 0.289\ 644\ \text{KJ} \cdot \text{kg}^{-1}$; g 为重力常数, $g = 9.784\ \text{m} \cdot \text{s}^{-2}$.

另一种 ZHD 高程归算方法顾及气压的影响(记为 PRESS-CORR 改正方法), 数学公式如下:

$$D_H(h) = 0.002\ 276\ 8 \times \frac{P}{1 - 0.002\ 66 \times \cos(2\varphi) - 0.28 \times 10^{-6} h} \quad (2)$$



a 4 点插值

$$P(h) = 1\ 013.25 \times (1 - 0.022\ 6 \cdot h)^{5.225} \quad (3)$$

式中: P 为气压, hPa; φ 为纬度; h 为高度, m; 已知 $D_H(h_g)$, h_g , h_s 和 φ , 首先根据式(3)分别计算气压值 $P(h_s)$, $P(h_g)$, 再根据已知 $D_H(h_g)$, φ , h_g 用式(2)反算格网点气压 $P'(h_g)$, 然后计算站点的气压修正值 $P'(h_s) = P(h_s) + P'(h_g) - P(h_g)$, 最后将 $P'(h_s)$ 代入式(2)计算站点干延迟 $D_H(h_s)$ ^[10].

由水汽引起的湿延迟 ZWD 变化率大、随机性较强, 为了完整性和便于直接比较, 类似于干延迟在高程上的改正, 选择指数衰减函数对 ZWD 在高程上进行改正^[10].

$$D_W(h_s) = D_W(h_g) \cdot e^{-(h_s - h_g)/2} \quad (4)$$

式中, $D_W(h_g)$, $D_W(h_s)$ 分别是格网点和站点的天顶湿延迟.

2.2 对流层延迟格网插值

格网插值常采用插值方法简单、以格网值近似地遵守线性变化为基础的双线性内插法(BIL). 如图 2a 所示, 设

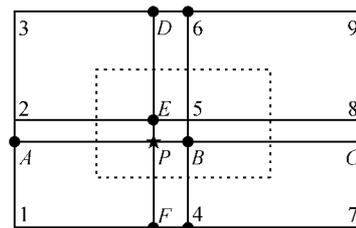
$$p = (\lambda - \lambda_{00}) / \Delta\lambda, q = (\varphi - \varphi_{00}) / \Delta\varphi \quad (5)$$

式中: $0 \leq p < 1$, $0 \leq q < 1$; λ 和 φ 分别为插值点所在的经度和纬度; λ_{00} 和 φ_{00} 分别是插值点所在格网左下角点的经度和纬度. 可以先线性内插出点 A, B 或者点 C, D, 然后再线性内插出点 P. 点 P 的 $Z(\lambda, \varphi)$ 值计算公式为

$$Z(\lambda, \varphi) = Q_{00} \cdot Z_{0,0} + Q_{10} \cdot Z_{1,0} + Q_{01} \cdot Z_{0,1} + Q_{11} \cdot Z_{1,1} \quad (6)$$

$$\begin{cases} Q_{00} = (1-p) \cdot (1-q) \\ Q_{01} = (1-p) \cdot q \\ Q_{10} = p \cdot (1-q) \\ Q_{11} = p \cdot q \end{cases} \quad (7)$$

式中: $Z_{0,0}$, $Z_{1,0}$, $Z_{0,1}$, $Z_{1,1}$ 分别是点 P 所在格网各角点的值; Q_{00} , Q_{10} , Q_{01} , Q_{11} 分别是对应的因子.



b 8 点插值

图 2 周围 4 点与 8 点插值

Fig.2 Interpolation with nearby 4 points and 8 points

另一种常用的计算点 P 的 $Z(\lambda, \varphi)$ 值的方法为 距离加权格网插值(WGI)^[11]. 不同于 BIL 方法, 定

义函数 $Q(p, q)$ 为

$$Q(p, q) = p^2 \cdot q^2 \cdot (9 - 6p - 6q + 4p \cdot q) \quad (8)$$

则 $Q_{00}, Q_{10}, Q_{01}, Q_{11}$ 分别为

$$\begin{cases} Q_{00} = Q(1-p, 1-q) \\ Q_{01} = Q(1-p, q) \\ Q_{10} = Q(p, 1-q) \\ Q_{11} = Q(p, q) \end{cases} \quad (9)$$

还可采用双二次多项式内插方法 (BIQ), 其对由单个格网拼接成整体曲面造成的不光滑以及格网点处形成“尖点”和格网边上形成“折痕”有所改善^[12]. 设平面上 3 点满足二次多项式 $y = ax^2 + bx + c$, 由 3 个已知点计算出多项式系数, 从而可计算出任意点的对流层延迟. 如图 2b 所示, 找到与插值点 P 距离最近的中心格网点 (图中点 5), 用中心点周围的点 1~9 对点 P 进行插值. 由点 1~3 插值点 A , 点 4~6 插值点 B , 点 7~9 插值点 C , 然后由 A, B, C 三点插值计算点 P .

3 试验分析

综合格网插值方法和干延迟在高程上的归算方法, 组成计算方案 1~6 如下: BIL 与 HGT-CORR 组合; BIL 与 PRESS-CORR 组合; WGI 与 HGT-CORR 组合; WGI 与 PRESS-CORR 组合; BIQ 与 HGT-CORR 组合; BIQ 与 PRESS-CORR 组合.

各方案采用的湿延迟改正方式相同. 采用中国区域内 9 个 IGS 站从 2012 年 6 月 1 日至 9 月 1 日共 92 d 的数据, 用 6 种计算方案计算比较 4 种全球

对流层天顶延迟格网产品和干延迟高程归算方法及格网插值方法在中国不同区域的差异性. 试验中, 内插站点的 ZTD 以 IGS 提供的产品值为参考, ZHD, ZWD 分别以 VMF1 站点产品的 ZHD, ZWD 为参考. 表 1 是 9 个 IGS 站点的基本信息.

表 1 站点信息

Tab.1 Station information				
站名	经度/(°)	纬度/(°)	大地高/m	高程离散度/m
LHAZ	91.10	29.66	3 622.00	1 614.57
GUAO	87.18	43.47	2 049.20	289.48
CHAN	125.44	43.79	268.30	522.04
TWTF	121.16	24.95	203.10	214.22
BJFS	115.89	39.61	87.40	691.26
TCMS	120.99	24.80	77.30	115.42
TNML	120.99	24.80	75.90	114.62
WUHN	114.36	30.53	25.80	231.93
SHAO	121.20	31.10	22.10	154.12

表中各站点的高程离散度 Δh 按式(10)计算:

$$\Delta h = \sqrt{\sum_{i=1}^4 (h_i - h)^2 / 4} \quad (10)$$

式中: h_i 为站点所在格网第 i 个格网点的高程; h 为站点的高程. 站点高程离散度用于反映内插站点高程相对于格网点高程的相对变化幅度.

首先分析 VMF1 对流层格网产品. 对 VMF1 对流层格网产品分别采用 6 种方案计算 9 个 IGS 站 92 d 的 ZTD, 然后分别统计它们的内符合精度 (STD) 和外符合精度 (RMS), 如图 3 所示. 除此之外, 还分析了不同方案 ZHD 和 ZWD 的内插效果, 其统计结果如表 2, 其中方案 1, 3, 5 的 RMS 统计不包括 LHAZ 站.

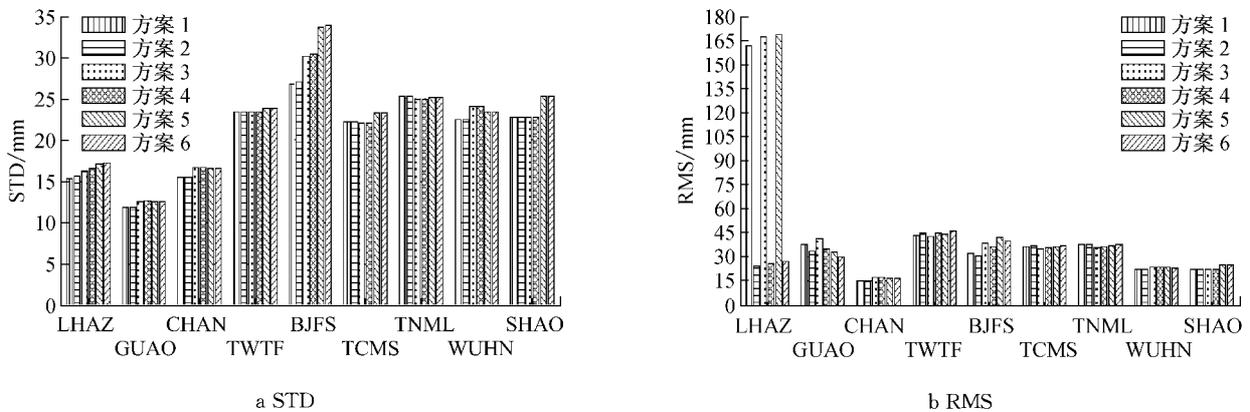


图 3 VMF1 产品的内符合精度与外符合精度

Fig.3 STD and RMS of ZTD from VMF1

除了拉萨站 LHAZ 外, 各站点 6 种方案获得的 ZTD, ZHD 和 ZWD 的精度基本一致, 外符合精度分别小于 50, 20, 40 mm; 方案间相差最大分别不超过

10, 5, 8 mm; 所有站点平均偏差值均分别在 -40~30 mm, -15~20 mm, -20~25 mm 之间; 所有站点的内符合精度均分别小于 35.0, 3.2, 32.0 mm, 即

表 2 6 种方案计算的内外符合精度统计

Tab.2 STD and RMS from six interpolation schemes

方案	ZTD				ZHD				ZWD			
	STD		RMS		STD		RMS		STD		RMS	
	最大	最小	最大	最小	最大	最小	最大	最小	最大	最小	最大	最小
1	26.64	11.84	43.54	15.59	2.92	0.83	12.26	1.07	24.64	9.89	31.76	9.95
2	26.91	11.85	45.52	15.62	2.43	0.85	16.41	1.58	24.64	9.89	31.76	9.95
3	30.06	12.55	43.00	17.36	3.20	0.79	14.82	0.82	27.94	9.49	36.02	9.58
4	30.35	12.59	44.95	17.35	2.83	0.81	16.59	0.84	27.94	9.49	36.02	9.58
5	33.59	12.48	44.71	16.66	3.06	0.79	14.76	0.95	30.95	8.99	39.31	9.03
6	33.86	12.48	46.75	16.66	2.72	0.80	17.15	1.30	30.95	8.99	39.31	9.03

对流层延迟在高程上的归算方法和插值方法在站点上差异不明显. 相同的方案在不同的区域计算的精度有差异, 外符合精度差异最大分别约为 30, 16, 30 mm, 说明不同的区域影响对流层延迟在高程上的归算方法和插值方法的精度. 站点内符合精度之间的差异说明产品在不同区域的稳定性不同.

对流层天顶干延迟的归算精度与内插点的高程离散度相关, 对 LHAZ 站而言, 其高程离散度为 1 614. 57 m, 远大于其他 IGS 站, 所以干延迟高程归算方法在 LHAZ 产生约 145 mm 的精度差异, 而在其他站点差异不明显. 因此, LHAZ 站较大的高程离散度是导致 2 种干延迟高程归算方法 (HGT-CORR 和 PRESS-CORR) 产生较大差异的原因, 并且

HGT-CORR 方法对高程离散度更为敏感, 在高程离散度较大时, 改正精度较低; 而 PRESS-CORR 方法能有效克服 HGT-CORR 的缺陷, 即使对高程离散度较大的 LHAZ 站也能取得较好效果. 当高程离散度较小时, 2 种干延迟高程归算方法都能取得良好的效果.

类似于对 VMF1 产品的分析, 对 3 种 UNB 对流层产品也做了分析, 得到类似的结论.

由上述分析知, 6 种方案在各站点获得的对流层延迟精度基本一致, 现选择方案 4 分析 4 种对流层产品. 采用方案 4 分别计算 4 种格网产品获得各站点的对流层延迟, 统计其内外符合精度, 其中 ZTD 的内外符合精度如图 4, 对应的统计结果如表 3.

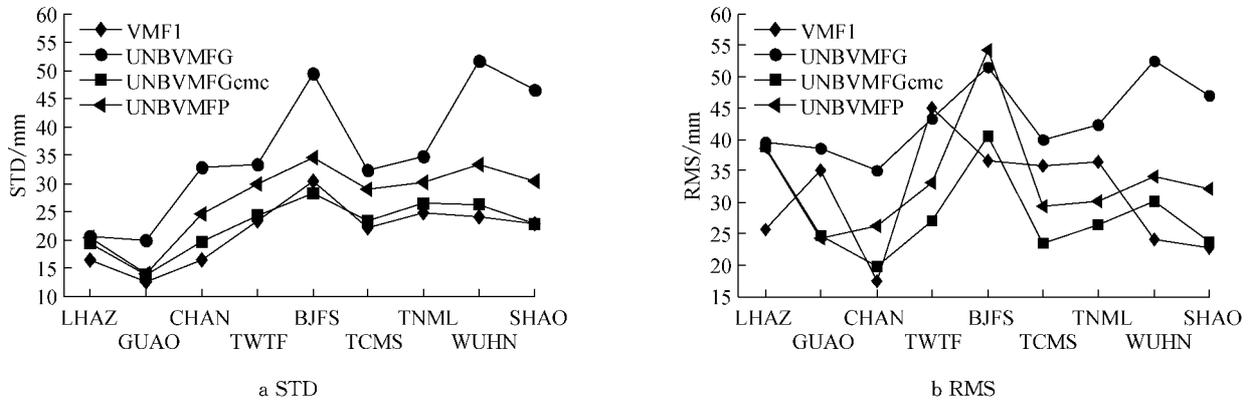


图 4 4 种产品计算 ZTD 的内符合精度和外符合精度

Fig.4 STD and RMS of ZTD from four different products

表 3 4 种产品计算的 ZTD 的内符合精度与外符合精度

Tab.3 STD and RMS of ZTD from four different products

站名	VMF1		UNBVMFG		UNBVMFGcmc		UNBVMFP	
	STD	RMS	STD	RMS	STD	RMS	STD	RMS
LHAZ	16.43	25.66	20.52	39.50	19.33	38.87	20.56	38.66
GUAO	12.59	35.14	19.81	38.62	13.90	24.74	14.07	24.20
CHAN	16.49	17.35	32.83	35.10	19.58	19.81	24.58	26.30
TWTF	23.28	44.95	33.29	43.34	24.20	27.11	29.98	33.05
BJFS	30.35	36.66	49.44	51.45	28.09	40.56	34.63	54.17
TCMS	22.02	35.83	32.34	39.96	23.31	23.49	28.92	29.31
TNML	24.85	36.36	34.84	42.37	26.47	26.51	30.12	30.23
WUHN	23.92	24.14	51.51	52.51	26.31	30.20	33.30	34.13
SHAO	22.69	22.69	46.50	47.04	22.75	23.79	30.48	32.08

采用方案 4 计算 UNB 提供的 3 种对流层天顶延迟产品获得的 ZTD, ZHD 和 ZWD 的精度在区域上的变化基本一致, 差值最大分别约为 25, 3, 25mm, UNBVMFG 产品在中国区域精度相对较低(除 BJFS 站外), 而 UNBVMFGcmc 产品在中国区域的精度相对较高. 在 GUAO, BJFS, WUHN 站处, VMF1 产品与 3 种 UNB 产品在区域上的变化有差异, 并且各产品在区域上的精度变化也有不同. 分析原因可能是由于 2 个机构提供的对流层天顶延迟产品采用的数据源、映射函数和计算方法不同引起产品的精度变化在区域上呈现差异性.

4 种对流层天顶延迟产品获得的站点 ZTD, ZHD 和 ZWD 的内符合精度 STD 在区域上的变化基本一致(UNBVMFG 在区域上的变化幅度稍大), 差值最大分别约为 25, 3, 30mm. UNBVMFG 产品在中国区域的稳定性相对较差, VMF1 产品的稳定性相对较高.

4 结论

选取中国区域内 9 个 IGS 站点, 采用 6 种方案分析了 4 种全球对流层天顶延迟格网产品 VMF1, UNBVMFG, UNBVMFGcmc, UNBVMFP, 分析结果表明, 当内插点的高程离散度较大时, 单纯以修正高程归算对流层干延迟的方式对高程离散度更加敏感, 高程离散度大时获得的精度较低, 而气压修正的方式可以克服该缺陷. 区域差异影响对流层延迟在高程上的归算方法和插值方法的精度. 各产品在中国区域内的精度和稳定性及其在区域上的变化不尽相同, 但是各产品都可以灵活地为导航、定位、水汽反演等应用提供一定精度的对流层天顶延迟.

参考文献:

- [1] 杨玲, 李博峰, 楼立志. 不同对流层模型对 GPS 定位结果的影响[J]. 测绘通报, 2009, 4(3):9.
- [2] 李博峰. 混合整数 GPS 线性模型的参数与方差-协方差分量估计理论与方法[D]. 上海: 同济大学, 2010.
- LI Bofeng. Theory and method for parameter and variance-covariance component estimation in mixed integer linear GPS model[D]. Shanghai: Tongji University, 2010.
- [3] LI Bofeng, FENG Yanming, SHEN Yunzhong, *et al.* Geometry-specified troposphere decorrelation for subcentimeter real-time kinematic solutions over long baselines [J]. *Journal of Geophysical Research*, 2010; DOI: 10.1029/2010JB007549.
- [4] Urquhart L, Santos M. Development of a VMF1-like service at UNB[D]: Fredericton: Department of Geodesy and Geomatics Engineering of University of New Brunswick, 2011.
- [5] Byun S H, Bar-Sever Y E. A new type of troposphere zenith path delay product of the international GNSS service [J]. *Journal of Geodesy*, 2009, 83(314):1.
- [6] Marini J. Correction of satellite tracking data for an arbitrary tropospheric profile[J]. *Radio Science*, 1972, 7(2): 223.
- [7] Boehm J, Werl B, Schuh H. Troposphere mapping functions for GPS and very long baseline interferometry from European Centre for medium-range weather forecasts operational analysis data[J]. *Journal of Geophysical Research*, 2006; DOI: 10.1029/2005JB003629.
- [8] Steigenberger P, Boehm J, Tesmer V. Comparison of GMF/GPT with VMF1/ECMWF and implications for atmospheric loading[J]. *Journal of Geodesy*, 2009, 83(10):943.
- [9] Boehm J, Heinkelmann R, Schuh H. Short note: a global model of pressure and temperature for geodetic applications [J]. *Journal of Geodesy*, 2007, 81(10):679.
- [10] Kouba J. Implementation and testing of the gridded Vienna Mapping Function 1 (VMF 1)[J]. *Journal of Geodesy*, 2008, 82(4):193.
- [11] Chao YC. Real Time Implemental of the wide area augmentation system for the Global Position System with an emphasis on ionospheric modeling [D]. Stanford: Stanford University, 1997.
- [12] 邓兴升, 郭云开, 花向红. 似大地水准面格网双二次多项式插值方法[J]. 测绘学报, 2009, 38(1):35.
- DENG Xingsheng, GUO Yunkai, HUA Xianghong. Quasigeoid grid network bi-quadratic interpolation method [J]. *Acta Geodaetica et Cartographica Sinica*, 2009, 38(1):35.